

@ 公 開 特 許 公 報 (A) 昭61-270737

Mint Cl.

識別記号

厅内整理番号

匈公開 昭和61年(1986)12月1日

G 03 B 17/12

7610-2H

審査請求 未請求 発明の数 1 (全13頁)

二焦点式カメラ の発明の名称

> 頭 昭60-112752 创特

顧 昭60(1985) 5月25日 田段

砂発 明 者 林 若

央

東京都品川区西大井1丁目6番3号 日本光学工業株式会

社大井製作所内

日本光学工業株式会社 の出 願

弁理士 渡辺 隆男 の代 理

東京都千代田区丸の内3丁目2番3号

1. 発明の名称

二魚点式カメラ

2. 特許請求の範囲

(1) 主光学系の直後に設けられた絞り兼用シヤ ツタを前記主光学系と一体に光軸に沿つて前進さ せると共に前記紋り兼用シャツタの後方の光軸上 に創光学系を挿入することによつて焦点距離を切 替え可能な摄影レンズを存するカメラにおいて、 前記主光学系の前部を覆うレンズパリアを開閉可 能に設けると共に、前記レンズパリアと前記紋り、 兼用シャッタとの間の前記主光学系を取り囲む位 置に前記絞り兼用シャッタを駆動するシャッタ駆 動装置を設け、さらに、前記馴光学系を除き少な くとも前記レンズパリアと主光学系とを包囲する 断面円形の外筒を設け、前記開光学系が光軸上に 挿入されたときに前記外筒が少なくとも前記シヤ ツタ駆動装置の駆動部を囲む位置までカメラ本体 の外部に突出移動する如く構成したことを特徴と する二焦点式カメラ。.

- (2) 前記シャッタ駆動装置は、電気で駆動され るモータを含み、波状に折り曲げられたフレキシ プルプリント基版(72)を介してカメラ本体(1) 顔の制御回路(96、98)と接続している ことを特徴とする特許請求の範囲第1項記載の二 焦点式カメラ。
- (3) 前記シャッタ駆動装置は、複数の磁極を有 するコータ (88) と前記主光学系 (3) のまわ りにほぼ半円形に配置されたステータ(90A、 90B) とを含むステップモータ (11) である ことを特徴とする特許請求の範囲第1項または第 2項記載の二焦点式カメラ。
- 3. 発明の詳細な説明

(発明の技術分野)

本発明は、主光学系の繰り出しに連動して引光 学系を摄影光軸上に挿入して焦点距離を変換可能。 な撮影レンズを有する二焦点式カメラ、特に主光 学系の直接に絞り兼用シャッタが設けられた二焦 点式カメラに関する。

(発明の背景)

撮影レンズの主光学 前方へ扱り出し、その主光学系の後方の光軸上に関レンズを挿入して無点距離を変えることができるいわゆる二焦点点カメラは、例えば特開昭52-76919号、特開昭53-202431号などの公開特許公報により公知である。これらの従来公知の二焦点式カメラの公開特許公和では露光を制御するシャッタについは何等の言及なされていないが、そのシャッタについての提案が特開昭59-19926号公報によつて既に開示されている。

しかしながら、この公知のシャッタを具備した 二魚点式カメラにおいては、主光学系の周囲には フォーカシングのための扱り出し機構が設けられ、 その主光学系の直後にシャッタ駆動機構と絞り兼 イシャッタ羽根とが設けられ、さらに絞り兼用シャッタ羽根の後方に副光学系が挿入されるように 構成され、シャッタ駆動機構の構造が極めて複雑 で組立て作業に長い時間と経験とを必要とする。 また、主光学系、シャッタ装置を囲む外筒は、光

囲む位置に、その紋り兼用シャッタを駆動するシャッタ駆動装置を設け、さらに副光学系を除き少なくともレンズバリアと主光学系とシャッタ駆動装置とを包囲する断面円形の外筒を設け、副光学系が紋り兼用シャッタの後方の光軸上に挿入されたときに、その外筒が少なくともシャッタ駆動装置の駆動部を囲む位置までカメラの外部に突出移動するように構成することを技術的要点とするものである。

(実施例)

次に、本発明の実施例を添付の図面に基づいて 詳しく説明する。

第1図および第2図は本発明の実施例を示す断面図で、第1図はレンズバリアが閉じた収納状態、第2図は主光学系の光軸上に開光学系が挿入された望遠状態を示し、第3図は第1図に示す実施例の構成の一部をなす副レンズホルダの拡大断面図、第3図、第4図、第5図はそれぞれ第1図のAーA、B-B、C-C断面図である。

第1図および第2図において、カメラ本体1は

軸外の退避位 生る副光学系のレンズ枠をも囲むように四角筒状に形成されているため、その外筒とをカメラ本体との間を光密に選開するため、外筒の外側をさらに四角筒のカバーで覆わねばならない欠点が有つた。また、この特開昭 5 9 - 1 9 9 2 5 号公報を含む従来公知の二焦点式カメラにおいては、主光学系を保護するレンズバリアについて何等の考慮もなされていない。

〔発明の目的〕

本発明は、上記従来の二焦点式カメラの欠点を 解決し、焦点距離変換の際に光触方向に移動する 鏡筒にレンズバリアとシャッタ駆動部とを内蔵し、 しかもコンパクトで、組立て作業性と提作性の良 好な二焦点式カメラを提供することを目的とする。 (発明の概要)

上記の目的を達成するために本発明は、主光学 系の前部を覆うレンズパリアを開閉可能に設ける と共にそのレンズパリアと主光学系の後部に設け られた紋り兼用シャッタとの間の主光学系を取り

外装ケース 2 にて覆われ、カメラ本体 1 の上部 1 Aには図示されない投光レンズと受光レンズとを 含む距離検出装置やファインダー光学系などが設 けられている。 摄影レンズの主光学系 3 の前面に は、後で詳しく述べられるレンズパリア28、2 9 が開閉可能に設けられ、その主光学系3の後方 には副光学系4が摄影光軸上に排脱可能に設けら れている。また、外装カバー2の上面には、摄影 レンズの魚点距離切替えとレンズパリア28、2 9の開閉のために操作される焦点距離選択部材 5 が摺動可能に設けられている。この焦点距離選択 部材 5 は 第 7 図に示すように指根 5 人を有し、そ の指揮 5 人が外装カバー 2 の上面に設けられた記 号「OFF」に一致すると、レンズパリア28、 29は開成され、指揮 5 A が広角記号「W」に合 致すると、レンズバリア28、29は開成され且 つ主光学系3のみによつて、攝影可能な短焦点距 離状態(以下「広角状態」と称する。)となる。 また、指揮5人が望遠記号「T」に合致すると、 後で詳しく述べられる光学系移動機構が作動して

主光学系3が前方に対してれ、これに伴つて副 光学系4がその主光学系3の後方に挿入されて、 主光学系3と副光学系4とによる長い合成焦点距 歴状態(以下「望遠状態」と称する)となる。な お、この焦点距離選択操作部材5には、主光学系 3の光軸方向の移動と副光学系4の光軸に直角方 向に変位との駆動源となる可逆モータMを制御する制御回路に焦点距離切替え信号を送るスイツチ 装置57が連動している(第7図参照)。

9 に植設された 2 本の支柱 1 5 A、 1 5 B (第 5 図参照)によつて支持されている。パリア基板9 と前環14の外周とを覆う外筒16の一端は第6 図に示す如く小ねじ17によつて台版10に固設 され、他端は第1団に示す如く前環14に嵌合し ている。また、パリア基板9と外筒16との間に は黒色軟質のパツキン1.8 Aが設けられ、外筒 1 6 の外周はカメラ本体1の前端に設けられた二重 の遮光部材18Bによつて光密的にシールされて いる。前環14は、パリア基板9と共にレンズ保 護カバー装置を支持する前側基板を構成している。. その前環14の中央に設けられた鏡筒開口14A は、第5図中で破線にて示す如く、光軸を中心と するX-X軸方向(フィルム開口1Bの長辺方向:) に長くY-Y軸方向(フィルム開口1Bの短辺 方向)にやや短い矩形の四隅を光軸を中心として 円弧状に角を落としたほぼ六角形に形成されてい

前環14の基例にはリングギャ19が回転可能 に支持され、そのリングギャ19には第5図に示

つて駆動され、述の光学系駆動装置(第 8 図参照)が設けられ、その光学系移動機構は、台版 1 0 を光軸に沿つて移動させ、さらに開光学系 4 を支持する開光学系ホルダ 1 3 を光軸に直交する方向に変位させるように構成されている。

台板 1 0 に固定されたパリア基板 9 の前面には 前環 1 4 が設けられ、この前環 1 4 はパリア基板

すように、互いに180、離れた位置に第1セグ メントギャ部19Aと第2セグメントギャ部19 Bとが光軸を中心として対称的に形成されている。 さらに第1セグメントギャ部19Aの近傍のリン グギャ外間に、その一対のセグメントギャ部19 A、19Bの歯型外周よりやや小さい歯型外周を 有する第3セグメントギャ部19Cが形成されて いる。第1セグメントギヤ部19Aと柚み合う第 1ピニオンギヤ20は第1回動レバー21と一体 に形成され、その歯列の一方の側面にはフランジ 節20Aが一体に形成されている。また、第2セ グメントギャ部19Bと咕み合う第2ピニオンギ ヤ22は第2回動レパー23と一体に形成され、 その歯列の一方の側面にはフランジ部22Aが一 . 体に形成されている。その第1回動レバー21は 第1ピニオンギャ20と、また第2回動レバー2 3 は第 2 ピニオンギャ 2 2 とそれぞれ一体にブラ スチック成形を可能にするように基部21A、 2 3 Aがそれぞれ鍵型に形成されている。また、そ れぞれ一体に形成された第1ピニオンギヤ20、

| 第1回動レバー21は第一二オンギャ22、第 2回動レバー23とは、それぞれ支触24、25 を介してバリア基板9と前環14との間に回転可 能に支持され、さらにリングギャ19は、フラン ジ部20A、22Aによってスラスト方向(第1 図中で右方) の移動を阻止されている。

第1回動レバー21と第2回動レバー23の自由 端には、それぞれピン軸26、27を介して第1 バリア28と第2バリア29とが自由に回転でき るように保持されている。この第1ペリア28と、 第2 ベリア29とは、外周が外筒16の内周半径 にほぼ等しい半径の円弧郎28a、29aに形成 され、レンズバリア28、29が開成されたとき は、それぞれ円弧部28a、29aが外筒16の 内周面に接し、その際、円弧部28a、29aと 反対側の直線状の玄部(開口端経部) 2 8 b 、 2 9 b は、フィルム開口1Bの長辺方向(X - X 軸 方向)に平行になるように構成されている。この 玄郎28b、29bは、レンズパリア28、29 が閉成されたときは、第5図に示すように先軸上!

するためのトランジスタTri、Trz、後述の演光 用IC95、コンデンサC。、C。などの制御回 路装置が設けられている。

一方、リングギャ19の第3セグメントギャ部 19Cと暗み合う第3ピニオンギャ40は、第4 図に示す如く連動軸41に支持され且つファンジ 郎(OAと一体に形成されている。このフランジ 部10Aは、第1ピニオンギャ20のフランジ部 20人および第2ピニオンギャ22のフランジ部 22 A と共にリングギャ1 9 にスラスト方向(第 4 図中で右方)の動きを阻止するように構成され ている。第3ピニオンギヤ40を支持する連動軸 4 1 は、台板 1 0 の裏面に固設されたプラケット 44に回転可能に支持されると共に、その一端は 第4図に示すように前環14に回転可能に支持さ れている。また、連動軸41の他端は、ブラケツ ト4.4.を貫通してその裏側で第4.図および第7.図 に示す如くカム部材 42を一体に支持している。 そのカム部材も2は、台板10の移動方向に対し

で互いに接し、 緊第1バリア28の下端28 c は支柱15Aに当接し、また、第2パリア29 の右端上様29cはパリア基板9に植設された制 限ピン 3 0 に 当接して、 玄部 2 8 b、 2 9 b の方 向が開成時と同じX-X軸方向になるように構成 されている。

さらに、前環14には第4図に示すように露出 計受光窓35が設けられ、その露出計受光窓35 の後方(第4図中で右方)には受光素子36が設 けられている。また、その受光窓35は、防鹿用 の透明プラスチック板37にて密封されている。 受光素子36は、パリア基板9とシャツタ基仮7 との間に設けられたシャツタ制御回路基板38上 に設けられた受光素子ホルダ39内に第4図に示 す如く収容されている。このシャツタ制御回路基 板 3 8 はシャッタ基板 7 上に通当な間隙をもつて 固設され、そのシャッタ制御回路基板38上には、 受光素子ホルダ39の他に、主レンズ枠6を囲ん でそのまわりに、紋り兼用シャツタ羽根I2を築 動する後述のステップモーク11や、これを制御

ね43により第7図中で反時計方向に回動するよ うに付勢され、その回動は、レンズバリア28、 29が開いて外筒16の内面に当接したときおよ びレンズバリア28、29が閉じて互いに接触し たときに制阻される。

カム部材42を回転させる潜動板50は、カメ ラ本体 1 に植設された案内ピン 5 1 に案内されて 第7図中で上下に摺動可能に設けられている。そ の摺動板 5.0 の一端には、台板 1.0 が第 1 図に示 す如く扱り込まれたときに、カム部材 4 2 のカム 面 4 2 A と係合可能な係合突起 5 2 が第 7 図に示 すように折り曲げて形成されている。摺動板50 は、引張コイルばね53により第7図中で上方へ 付勢された連動板54およびこの連動板54に複 設された摺動ピン55と係合するカム被56を介. して焦点距離選択操作部材5に連動している。そ のカム板56には、第7図に示す如くカム面56 Aを挟んで上下に段差を有する上縁 5 6 Bと下縁 5 6. C とが形成され、魚点距離選択操作部材 5 の て傾斜したカム面 4 2 人を有し、ねじりコイルば 指標 5 人が望遠記号「T」および広角記号「W」

を指示する場合には、 5 6 C が摺動ピン 5 5 と係合し、摺動板50の係合突起52はカム部材 42のカム面42人の光軸に沿う軌道の外に置か れるが、指機5Aが配号「OFF」を示すように 焦点距離選択操作部材5を第7図中で右下方へ移 助すると、摺動ピン55が引張コイルばね53の 付ぬ力によりカム面56人に沿つて上方へ移動し. て上縁56日に係合する。この摺動ピン55の上 方への移動により摺動板50の係合突起52は、 上方へ移動してカム部材42のカム面52Aに係 合し、カム部材も2と共に連動軸も1をねじりコ イルばね43の付勢力に抗して第7図中で時計方 向に回動させるように構成されている。

. 一方、台板10および副レンズホルダ13を駆 動変位させる可逆モータMは、焦点距離選択操作 部材 5 に連動するスイツチ装置 5 7 およびカメラ 本体1に設けられた自動焦点調調節の距離検出装 置58からの信号に基づいて動作するモータ制御 回路59を介して制御される。この場合、焦点調 筋のためのモータ撃動は、図示されないレリーズ

てカムギャ66に伝達される。このカムギャ66 の表面には正面カム67 (第2図参照) が設けら れ、この正面カム67に割レンズホルダ13の柄 部13日が圧接するように圧縮コイルばね68に よつて付勢されている。焦点距離切替えのための 可逆モータMの回転に応じて正面カム67が回転 すると、試レンズホルダ13は正面カム67のカ ム形状に応じて光軸に沿つて第1図中で右方へ変 位し、その後引統いてカムギャ66のまわりに第 8 図中で時計方向に回転し、副光学系(が摄影光 軸上に移動すると、光軸に沿つて左方へ変位して)が台板10の円形段部10Aに第2図に示す如 く押入され、副光学系しが光軸上に固定されるよ うに構成されている。

第8図中で台板10の左側面(第6図では右側 面)には切欠き渡10℃が設けられ、この切欠き **海10C内に、カメラ本体1の固定部に固設され** 且つ光軸方向に長い第1案内軸70が嵌入され、 駆動歯車63が回転しても台板が送りねじ軸64

釦の押圧によっ の動作が開始される。しかし、 焦点距離切換えは、そのレリーズ釦の押圧とは無 関係に角点距離選択操作部材5の提作によるモー タ駆動によつてなされる。その際、台板10は、 スイツチ装置57の切換え信号によつて、広角状 起での至近距離位置を超えて繰り出され、あるい は望遠状態での無限遠位置を超えて繰り込まれ、 その間に目光学系もは光軸上に挿入または光軸上 から脱出するように構成される。

第8図は、台板10および副レンズホルダ13 を駆動する駆動機構を示すために台版10を裏側 から見た斜視図である。可逆モータMは台板10 の裏面上部に固設され、その回転は減速ギヤヘツ F60のペペルギャ61を介して、他のペペルギ ヤと一体の平歯車62に伝達される。この平歯車 62と喰み合う駆動歯車63は、台板10に回転 可能に支持され、その中心に設けられた雌リード ねじに、カメラ本体1の固定部に固設され且つ光 触方向に伸びた送りねじ触 5 4 が螺合している。 一方、平歯車62の回転は減速歯車列65を介し

のまわりに回転することが無いように構成されて いる。また、台板10の裏面に固設されたブラケ ツト44には、第8図に示すにように軸方向に長 く伸びた速動支柱71が突出して設けられ、この 連動支柱71の嫡面に設けられた貧通孔71aと 台板 1 0 に設けられた貫通孔 1 0 b (第6 図参照) とを、カメラ本体 1 の固定部に固設され且つ光 軸方向に伸びた第2案内軸72が貫通している。 その連動支柱71と第2案内軸72とにより、台 板10は撮影光軸に対して垂直に保持され、可逆 モータMの回転に応じて、光軸に沿つて前後に平 副レンズホルダ13の内枠筒13B(第3図参照 ・ 行移動するように構成されている。また、連動支 柱7lの側面にはラツク73が設けられ、そのラ ツク13に喰み合うピニオン14は、図示された い摄影距離表示装置、距離検出装置やファインダ - 倍字変換機構に運動している。

> 光軸方向に移動する台板10とカメラ本体1と は、第4図および第8図に示す如く波形に折り曲 げられたフレキシブルブリント基板75によつて 架橋され、このフレキシブルブリント基板75を

介して、台板10上の 毎回路差板38上のステンプモータ11、露出計 用受光素子36は、カメラ本体1個の焦点検出回 路装置や霧出値資算回路装置等の電気装置に接続 されている。

 成されるように されている。セクターギャ 8 4 に暗み合うピニオン 8 5 は、シャッタ 基板 7 およびシャッタ 制御回路 基板 3 8 を貧通する回転軸 8 7 の一端に支持され、その回転軸 8 7 の他端にはステップモータ 1 1 のロータ 8 8 が設けられている。

ステップモータ11は、4種に姓化された永久 遊行けられた一対のステータ90A、90Bと、 これ等を包のステータ90A、90Bと、 これ等・一タ90A、90Bとから成り、 のステータ90A、90Bはロータ88を決して のステータ90A、90Bはロータ88を決して のステータ90A、90Bはロータ88を決して のステータ90A、90Bはロータ88を決して のステータ90A、90Bはロータ88を で、これを包むを で、これを包むながが、 で、これを包むながで、 で、これを で、これで で、 で、これで で、これで で、これで で、これで で、これで で、これで で、これで で、これで で、これで

御回路基板38上の位置に配置されている。

第10回はステップモータ11を動作させるた めの電気系のブロック図である。ミリコンフォト ダイオード (SPD) の如き受光素子36にて検 出された被写体輝度は測光用IC95にてデジタ ル化され演算回路96に送られる。また一方、フ イルムパトローネに設けられたフィルムの種別や フイルム感度値を示すコードを検出するフイルム **感度値検出装置 9 7 からのデジタル化されたフィ** . ルム您度値信号も演算回路96に送られ記憶され る。この被写体輝度信号とフィルム感度値信号か ら、資算回路において所定のプログラムに基づく 絞り値とシャツタ速度値が算出され、その算出さ れた露出値は駆動用IC98に送られる。その駆 動用IC98からのパルス信号によりステツブモ ータ11は制御され、紋り兼用シャツタが算出さ れた紋り値とシャツタ速度値との予め定められた。 組合せに従つて開閉するプログラムシャッタとし て作動するように排成されている。この場合、ス テツブモータ11のステータ90A、90Bの斑

化方向を交互に変えて磁界を移動させることにより、ロータ 8 8 を正転または送転させることができる。

、なお、カメラ本体1のフィルムパトローネ窒1 Cの個墅には、第4図に示すように、フイルムパ トローネの表面に設けられたフィルム感度値等の フィルム情報コードを検知する接触子97人が突 出して設けられている。この接触子97Aによつ て検出された検出信号のうち、フィルム感度値信 号はフィルム感度検出装置97によりデジタル化 され、カメラ本体1個に設けられた演算回路96 (第10図参照)に送られる。また、ステップモ ータ11を制御する駆動用IC98からのパルス の信号はフレキシブルブリント基板 7.5 を介して カメラ本体1個からステップモータ11に伝達さ れる。さらに、パトローネ室1Cとフィルム巻取 り室1Dおよびフィルムアパーチャ1Bとは、第 1 図および第3図に示す如く公知の裏蓋99に由 聞され、図示されないフィルムパトローネが装填 される際の塞蓋99の閉じ動作により、フィルム

パトローネが押圧させまた、フィルム情報コード部分に接触子91Aは圧接するように出役可能に設けられている。

次に、上記の知く構成された実施例の動作および作用について説明する。

第1図および第5図に示す如くレンズベリア28、23が閉じている状態においては、台板10はとり込まれ、外筒16はカメラ本体側の外、内内にほぼ収容されている。この場合、シウスでリア28、29、主光学系3、10の場合、シウスでリア28、29、主光学系3、10の場合、シウスでは近いるので、外筒16と投えのようを形成であるがあるがある。これではいるのなりない。 10のは近にではいるのはいからからはいるのではようなが、カメラをではいるのではいるのがあるがはいるのではいるのがある。 はいる光は、カメラをはいるのがはいるのでは、カメラをは、カメラをはいるのでは、ためにはいるのでは、ためにはいるが、対している。 11のは、11のが、11のでは、11

また、第1図の如くレンズバリア28、29の 閉じ状態においては、魚点距離選択操作部材5(

ンズバリア28、29は閉成されている。この状 態から焦点距離選択操作部材 5 を広角位置(記号 「W」を示す位置) へ移動すると、カム板56が 第7回中で左方へ移動するので、援動ピン55は カム面56人に沿つて下降し下級56Cに係合す る。この摺動ピン55の下降により連動板54は 引張コイルばね53の付勢力に抗して下方へ摺動 し、これに連動する摺動板50が第7図中で下方 へ移動する。従つて、カム部材も2のカム面42 人に圧接している係合突起52が下方へ第11図 (B) に示す如く返避する。この係合突起52の . 下方への変位に応じて、カム部材 4 2 は、ねじり コイルばね43(第7図参照)の付勢力により第 7 図中で反時計方向に回動する。このカム部材 4 2の回動は運動軸 4.1を介して第3ピニオンギヤ 40に伝達され、第3ピニオンギヤ40が第7図 中で反時計方向(第5図中では時計方向)に回動

この第3ピニオンギヤ40の回動により、リングギヤ19は光軸を中心として第1図中で時計方

第7図参照) 環 5 Aが記号「OFF」と合致する位置(以下「OFF位置」と称する。)に在り、摺動ピン 5 5 は、カム版 5 6 の上縁 5 6 Bと係合し、摺動版 5 0 の係合突起 5 2 は、レンズリア 2 8、2 9に運動する運動軸 4 1 の一端に固設されたカム部材 4 2 のカム面 4 2 A の差板に第4図に示す如く係合している。一方、創光学系 4 は、第1図および第8図に示す如く摄影光軸外の退避位置に置かれている。

第11回は、焦点距離選択操作部材 5、係合突起 5 2、カム部材 4 2 およびレンズパリア 2 8、2 9 の連動関係を示す説明図で、(a) は焦点距離選択操作部材 5 が 0 F F 位置に在るときの状態を示し、(b) および(c) は焦点距離選択操作部材 5 がそれぞれ広角位置、望遠位置へ移動したときの状態を示す。以下、この第10回に従つて、レンズパリア 2 8、2 9 の連動機構および摄影レンズ光学系の駆動機構の動作を説明する。

第11回において、焦点距離選択操作部材 5 が OFF位置に在るときは、(A)に示すようにレ

向(第5図中では反時計方向)に回動する。リングギャ19のこの回動により第1ピニオンギャ20 方子で第7図中で反時計方向(第5図中では時計方向)に回動するので、第1ピニオンギャ20と一体の第1回動レバー21、第2ピニオンギャ22と一体の第2回動レバー23の自由端にそれぞれ回転可能には、「かいに反対方向に変位し、それぞれの外周の円弧節28a、29a(第5図参照)が外筒16の内周面に第2図に示す如く当後した位置で停止する。これにより、レンズバリア28、29は開成され、第11図(B)に示す状態となる。

一方、焦点距離選択操作部材5かOFF位置から広角(W)位置へ移動すると、これに連動するスイツチ装置57(第7図参照)から撮影レンズを広角状態におく広角コード信号が可逆モータMを制御するモータ制御回路59に送られる。そこでモータ制御回路59は可逆モータMを駆動制御し、台板10と共に主光学系3をわずかに扱り出

し、主光学系3が広 位したときに可逆モータMを停止させる。その際、 台板10の広角状態における無限遠位置は、この 台板10と一体に移動する連動支柱71のラック 73(第8図参照)と暗み合うピニオン74の回 転に連動する図示されないエンコーダから発信される距離信号によつて決定される。

より極めて小径に形成される。しかし、その周囲を囲む外筒16の内径は、開成状態に在るレンズバリア28、29の外間径によつて決定されるので、その外筒16と主レンズ枠6との間にドーナッツ状の比較的大きくスペースが生じる。このスペース内にステップモータ11、週光用受光素子36や週光用!C95などがそのスペースを有効に利用して配置される。

の反射光を受出に送り、その検出に得をモータ制御回路59に送り、可逆モータをその位置で停止させ、主光学系3の距離四知の完了する。この距離検出装置58は一般に公の知知に当時する。減速歯車列65を介して回転するが、距離調節の際の平歯車62の回転に伴つて第8図中で時計方向にわずかに回転するが、関レンズホルダ13の腕部13日が正面カム67の傾斜の無い平坦面に係合しているのでままれる。

上記の如く、主光学系3の距離調節(焦点調節)のための光軸方向の移動は、台板10に設けられた駆動歯車53の回転に応じて台板10が光軸方向に移動することによつて行われる。そのため、主光学系3のまわりには、遠常の摄影レンズの如き、距離調節用へリコイドねじ機構は設けられておらず、主光学系3を保持する主レンズ枠6の外径は従来公知の二焦点式カメラ用摄影レンズ鏡筒

れる.

前述の距離検出装置 5 8 の距離検出信号(可逆 モータ停止信号)を演算回路 9 6 が受信すると、 演算結果に基づく紋り値とシャッタ速度値はパルス化され、次段の駆動用 I C 9 8 に送られる。駆動用 I C 9 8 に送られる。駆動用 I C 9 8 に送られる。駆動用 I C 9 8 はステップモータ 1 1 を駆動制御し、 演算回路 9 6 の演算結果に基づく紋り値とシャッタ速度値との組合わせに従ってステップモータ 1 1 は、その紋り値に相当する紋り開口に紋り羽根 1 2 A、 1 2 Bを開伏艦から開かせ、そのシャッタ速度値に相当する遅れ時間の後に紋り羽根 1 2 A、 1 2 Bを開伏艦に復帰させて露光を終了する。

上記の望遠状態への切替え動作において、焦点 距離選択操作部材 5 が第 1 1 図 (B) に示す如く 広角 (W) 位置から第 1 1 図 (C) に示す望遠 (T) 位置へ移動する場合には、係合突起 5 2 はカ ム部材 4 2 のカム面 4 2 A から離れ、レンズバリ ア 2 8 、 2 9 は既に完成状態におかれているので、

ら下方へはみ出しても差し支え無い。従つて、外筒6の大きさは、レンズパリア28、29が開成されたときの円弧節28a、29aの位置によつて決定される。そのため、外筒6の外周半径は、退避位置に在る副レンズホルダ13には無関係に小さく設定できる。

割光学系4が第2図に示す如く主光学系3の光 軸上に押入され、台板10が望遠状態での無限 位置に達すると、可逆モータMは停止する。その 後、図示されないレリーズ釦を押し下げると、の 角状態における撮影と同様にして距離調節が行われ れ、距離調節完了と同時に資算回路96(第10 図参照)で計算された絞り値とシャッタ速度値に 基づいてステップモータ11が作動し、絞り兼用 シャッタ羽根12が開閉し、露出が行われる。

無点距離選択操作部材 5 を望遠(T)位置から 広角(W)位置に切替えると、可逆モータ州は逆 転し、台版 1 0 は望遠状態での無限遠位置を超え て繰り込まれ、広角状態での無限遠位置に達した とき可逆モータは停止する。その間に関レンズホ カム部材 4 2 転すること無く単に第11図(C)に示すように左方へ台板10と共に移動する のみである。しかし、焦点距離選択操作部材 5 を 第11図(A)に示すOFF位置から広角(W) 位置を超えて直接望遠(T)位置に変位させた場 合には、カム部材 4 2 は回伝しつつ左方へ移動す るので、レンズバリア 2 8、2 9 はこれに応じて 開成され、第2図および第7図に示すように全隔 される。

なお、この望遠状態においては、外情16が第 2回に示す如く外装ケース2の前端から長く突出 する。しかし、外筒16は円筒状に形成され、カ メラ本体1とのすき間は2重の遮光部材18Bに よつてシールされているので、極めて簡単な構造 でカメラ本体1の暗箱内は完全な光密状態に 建た される。また、この場合、関レンズホルダ13の 外枠13Cは第2回に示すように光軸中心に無い レンプルがに して変かれ、カメラ本体1に当接する恐れが態に から広角状態および第1回に示す如き収納状態に おいて、外枠13Cの一部が台板10の下端最か

また、焦点距離選択操作部材 5 を望遠 (T) 位置から直接OFF位置まで移動すると、台板 1 0 は統領収納位置まで復帰するが、その復帰の初期に係合突起 5 2 は第 1 1 図 (C) に示す如くカム部材 4 2 の光軸方向の動きの軌道し上に挿入 (破

級 5 2 にて示す。) される。そのため、台板 1 0 が扱り込まれ、カム部材 4 2 が第 1 1 図(C)中で右方へ移動すると、カム面 5 2 人が破壊(5 2)位置まで移動した係合突起 5 2 と係合し、さらに右方への移動につれて、カム面 4 2 人が係合突起に押され、カム部材 4 2 は第 7 図中で時計方向に回転する。これにより、レンズバリア 2 8、2 9 は自動的に閉成される。

上記の実施例においては、絞り兼用シャツタ羽根12を駆動するシャツタ駆動装置としてステツプモータ11を用いたが、ステツブモータに限ること無く、通常の小型可逆モータあるいはマグネットであつても差支え無い。

[発明の効果]

以上の如く本発明によれば、レンズベリアを包む外筒を断面円形に形成し、そのレンズベリアと 絞り兼用シャッタ羽根との間の主光学系のまわり にその絞り兼用シャッタ羽根を駆動するシャッタ 駆動装置を配置したので、スペース効率がすこよ る良く小型化が可能である。さらにそのシャッタ

第1図および第2図は本発明の実施例の断面図 で、第1図は主光学系が収納位置まで繰り込まれ た状態、第2図は主光学系製造位置まで繰り出さ れた状態を示し、第3回は第1回の実施例の副レ ンズホルダの拡大断面図、第4回は第1図のA-A 断面図、第5回は第1図のB-B 断面図、第6 図は第1図のC-C断面図、第7図は、第1図に 示すレンズパリア開閉装置の構成を示す斜視図、 第8回は第1回の台版の真面に設けられた光学系 移動装置部を示す斜視図、第9図は、第1図にお けるシャツタ駆動部の斜視図、第10回は第1図 の実施例の絞り兼用シャッタの制御回路のブロッ ク図、第11図は第1図に示すレンズパリア開閉 装置の動作説明図で、第11図の(A)、(B) および(C)は、それぞれ焦点距離選択操作部材 がOFF位置、広角位置、望遠位置にあるときの 状態を示す。

(主要部分の符号の説明)

1 ----カメラ本体、2 ----外装カバー、

リアを囲む外筒の断面は円形 駆動装置とレン に形成されているので、魚点距離切替えの際の主 光学系の移動量が大きく、これに伴つてカメラ本 体からの外質の突出変位置が大きくても、外筒と カメラ本体との遮光を簡単な構成で確実に行うこ とができ、光がカメラ本体の暗箱内に侵入する恐 れが無い。なお、実施例に示す如く、台板の裏側 に設けられる光学系移動機構、シヤツタ基板に設 けられる絞り兼用シャツタおよびその駆動装置、 パリア 基板と前環とに支持されるレンズパリア装 置は、いずれもユニット化され、それぞれ部分組 立て移に積み重ねで結合すればよいから極めて作 業性が良く、また、台板を含む撮影レンズ鏡筒側 の動作は、収納時のパリア開閉用カム部材とカメ ラ本体側の焦点距離選択操作部材との機械的連動 結合以外はすべて折畳み式のフレキシブルブリン ト基板を介して電気的に接続されているので組立 てが容易で、しかも信頼性の高いカメラにするこ とができる利点がある。

4. 図面の簡単な説明

5---- 焦点距離選択操作部材、 6----主レンズ枠、 7---- シャッタ基板、 9----パリア基板、

10----台板、11----ステツブモータ(シャツ

タ駆動装置)、12----絞り兼用シャツタ、 13---- 関レンズホルダ、14---- 前型、

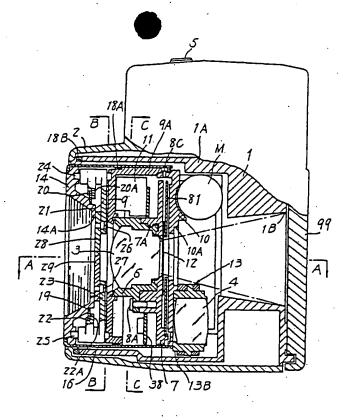
16----外筒、28、29----レンズパリア、

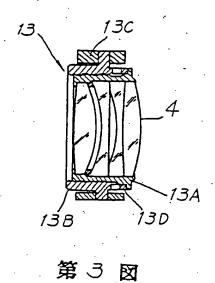
、 3 8 - - - - シャッタ制御回路基板、

4 2 ---- カム部材、5 2 ---- 係合突起

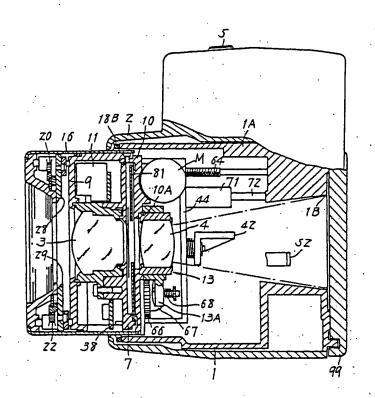
75----フレキシブルブリント基板

出顧人 日本光学工業株式会社 代理人 複 辺 隆 男

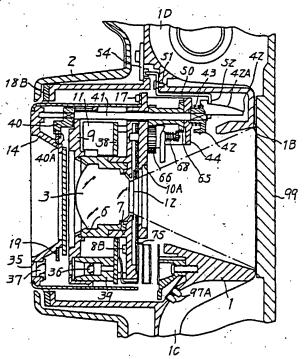




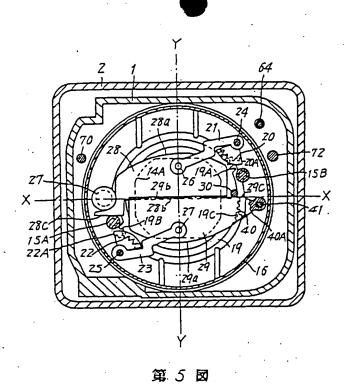
第1図

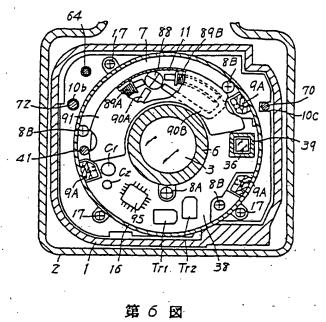


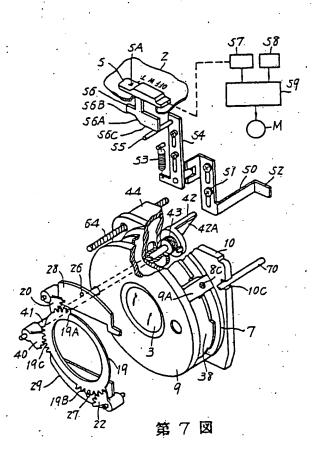
第2図

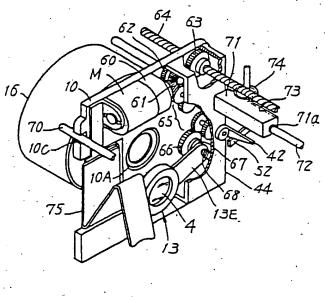


第4図









第 8 図

